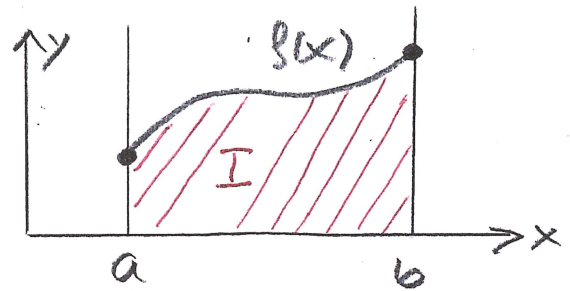


Kapitel 7: Integralrechnung

Wir werden nun die Integration als Umkehroperation der Differentiation kennenzulernen. Es zeigt sich, dass man hierzu vom Flächeninhalt unterhalb einer Funktion auszugehen hat.

Es sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine beschränkte Funktion. Das Ziel besteht nun darin, den Flächeninhalt I zu berechnen, den der Graph von f mit der x -Achse einschließt.

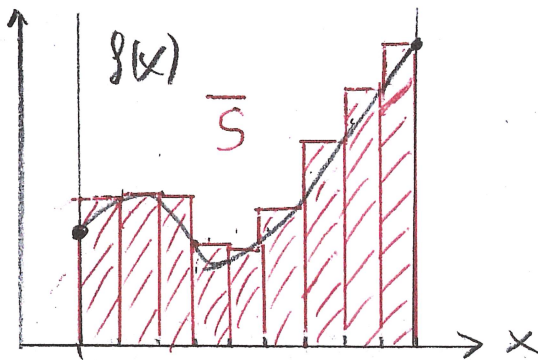


7.1 Integrierbarkeit und Integral:

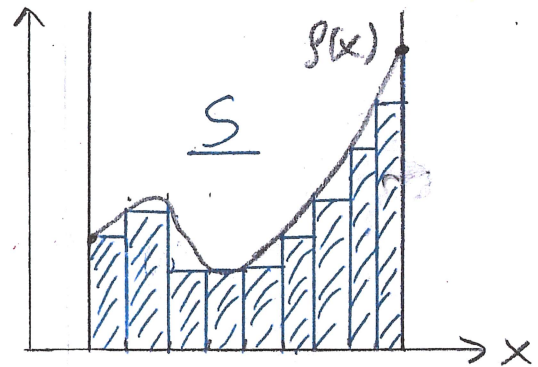
Hierzu zerlegen wir zunächst das Intervall $[a, b]$. Es seien $a, b \in \mathbb{R}$. Dann heißt $\bar{z} = (x_0, \dots, x_n)$ mit $n \geq 1$ eine Zerlegung des Intervalls, falls

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

Dann läßt sich der gesuchte Flächeninhalt durch eine Obersumme nach oben und durch eine Untersumme nach unten abschätzen:



$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$$



$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$$

Hierzu müssen wir aber zunächst einige Begrifflichkeiten klären. Es sei M eine nichtleere Menge in \mathbb{R} , also $\emptyset \neq M \subseteq \mathbb{R}$.

$S \in \mathbb{R}$ ist obere (untere) Schwanke von M , falls $x \leq S$ ($x \geq S$) für alle $x \in M$. Beachte hierzu, dass S nicht unbedingt Element der Menge M sein muss. Offenbar ist S nicht eindeutig.

Beispiel: Betrachte das Intervall $[1, 2]$. Alle $s \leq 1$ sind eine untere Schranke, während alle $s \geq 2$ eine obere Schranke sind.

Um nun den Begriff einer oberen (unteren) Schranke eindeutig zu machen, führt man ein:

$\sup \{M\} =$ kleinste obere Schranke von M (Supremum)

$\inf \{M\} =$ größte untere Schranke von M (Infimum)

Beispiel: $\sup \{[1, 2]\} = 2$, $\inf \{[1, 2]\} = 1$

Mit diesen Begrifflichkeiten läßt sich nun die Ober-
summe (Untersumme) von f bezüglich einer Zerlegung Z wie folgt definieren:

$$\overline{S}(f, Z) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \cdot \sup \{ f(x) \mid x \in [x_{i-1}, x_i] \}$$

$$\underline{S}(f, Z) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \cdot \inf \{ f(x) \mid x \in [x_{i-1}, x_i] \}$$

Der konkrete Wert für diese Obersumme (Untersumme) hängt dann aber noch von der gewählten Zerlegung Z ab. Daher definiert man nun das Oberintegral $\overline{I}(f)$ bzw. das Unterintegral $\underline{I}(f)$ dadurch, dass man eine Zerlegung Z findet, bei der die Obersumme $\overline{S}(f, Z)$ bzw. die Untersumme $\underline{S}(f, Z)$ möglichst klein bzw. groß ist:

$$\overline{I}(f) = \inf \{ \overline{S}(f, Z) \mid Z \text{ Zerlegung von } [a, b] \}$$

$$\underline{I}(f) = \sup \{ \underline{S}(f, Z) \mid Z \text{ Zerlegung von } [a, b] \}$$

Man beachte \overline{I} bzw. \underline{I} das Infimum bzw. Supremum aller Obersummen bzw. Untersummen. Das ergibt offenbar

$$\underline{I}(f) \leq \overline{I}(f)$$

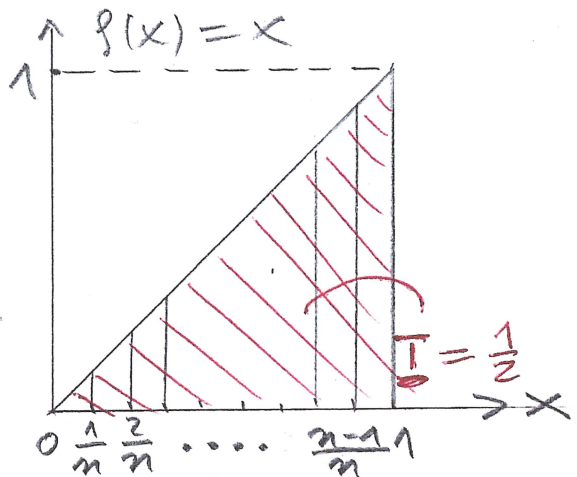
Daher definiert man nun das Integral wie folgt. f ist integrierbar auf $[a, b]$, falls

$$\underline{I}(f) = \overline{I}(f)$$

Dann heißt $\int_a^b f(x) dx = \overline{I}(f) = \underline{I}(f) \in \mathbb{R}$ das Integral von f auf dem Intervall $[a, b]$.

7.2 Beispiel:

Es sei $f: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ mit $f(x) = x$.
 Wir betrachten nun eine äquidistante Zerlegung von $[0, 1]$
 $Z_n = (x_0, x_1, \dots, x_n) = (0, \frac{1}{n}, \dots, \frac{n-1}{n}, 1)$
 mit n äquidistanten Teilintervallen $[x_{i-1}, x_i] = [\frac{i-1}{n}, \frac{i}{n}]$
 mit $i = 1, \dots, n$.



Da die Funktion $f(x)$ monoton wachsend ist, gilt
 $\inf \{ f(x) \mid x \in [x_{i-1}, x_i] \} = x_{i-1} = \frac{i-1}{n}$

$\sup \{ f(x) \mid x \in [x_{i-1}, x_i] \} = x_i = \frac{i}{n}$

Dennach erhalten wir für die Untersumme:

$$\underline{S}(f, Z_n) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \frac{i-1}{n} = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n (i-1)$$

Gaußsche
Summenformel $\frac{1}{n^2} \left\{ \frac{n}{2}(n+1) - n \right\} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2n}$

Entsprechend ergibt sich die Obersumme zu

$$\overline{S}(f, Z_n) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \frac{i}{n} = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n i$$

Gaußsche
Summenformel $\frac{1}{n^2} \cdot \frac{n}{2}(n+1) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2n}$

Es gilt demnach offenbar: $\underline{S}(f, Z_n) \leq \overline{S}(f, Z_n)$

Andererseits gilt aber auch

$$\underline{S}(f, Z_n) \leq \underline{I}(f) \leq \overline{I}(f) \leq \overline{S}(f, Z_n)$$

Nun führen wir den Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ durch:

$$\frac{1}{2} = \lim_{n \rightarrow \infty} \underline{S}(f, Z_n) \leq \underline{I}(f) \leq \overline{I}(f) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \overline{S}(f, Z_n) = \frac{1}{2}$$

Aufgrund des Einschließungsprinzips für Folgen von Abschnitten 2.6 folgt demnach

$$\underline{I}(f) = \overline{I}(f) = \frac{1}{2}$$

Damit haben wir das folgende Ergebnis erreicht:

$$\int_0^1 x \, dx = \underline{I}(f) = \overline{I}(f) = \frac{1}{2}$$

7.3 Integrationsregeln:

Es seien $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ und $g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ zwei integrierbare Funktionen sowie $c, d \in \mathbb{R}$. Dann sind die Funktionen $c f + d g$ integrierbar und es gelten

a) Linearität:

$$\int_a^b \{c f(x) + d g(x)\} dx = c \int_a^b f(x) dx + d \int_a^b g(x) dx$$

b) Additivität: $c \in \mathbb{R}$

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Beispiel:

$$\int_{-3}^4 |x| dx \quad \text{Additivität} \quad \int_{-3}^0 (-x) dx + \int_0^4 x dx$$

Abschnitt 7.2 $\frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 3 + \frac{1}{2} \cdot 4 \cdot 4 = \frac{9}{2} + \frac{16}{2} = \frac{25}{2}$

c) Richtungsänderung:

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$$

Beispiel: $\int_a^a f(x) dx = - \int_a^a f(x) dx = 0$

Ferner bemerken wir, dass stetig Funktionen integrierbar sind.

7.4 Stammfunktionen:

Es sei $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$ und $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Ferner sei $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine differenzierbare Funktion mit der Eigenschaft $F' = f$. Dann heißt F Stammfunktion von f .

Beispiel: $f(x) = x^2$, $F(x) = \frac{1}{3} x^3 + C$

Beachte, dass die Integrationskonstante C essentieller Bestandteil der Stammfunktion ist und nicht weggelassen werden darf.

7.5 Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung

Es sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig.

a) Es sei $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine Funktion mit der Eigenschaft $F'(x) = f(x)$. Dann ist F eine Stammfunktion von f .

b) \exists zwei Stammfunktionen F_1 und F_2 von f unterscheiden sich nur um eine Konstante.

c) Ist F Stammfunktion von f , so gilt

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

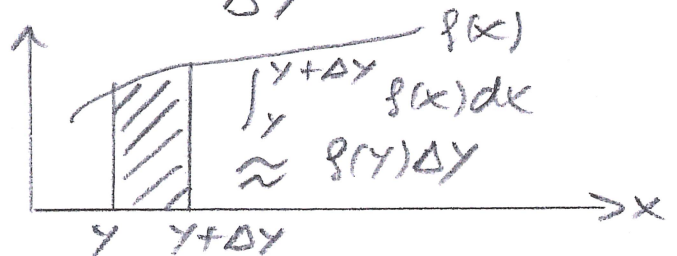
7.5.1 Beweis von a):

Esmäß der Definition einer Stammfunktion in Abschnitt 7.4 ist zu zeigen, dass $F'(y) = f(y)$ gilt. Es stellt sich daher die Frage, wie man die Ableitung $F'(y)$ berechnet. Hierzu benutzen wir die Definition der Ableitung

$$F'(y) = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{F(y+\Delta y) - F(y)}{\Delta y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{\int_0^{y+\Delta y} f(x) dx - \int_0^y f(x) dx}{\Delta y}$$

$$\text{Additivität} \quad \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta y} \int_y^{y+\Delta y} f(x) dx$$

$$= \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta y} f(y) \Delta y = f(y)$$



7.5.2 Beweis von b):

Wenn F_1 und F_2 Stammfunktionen von f sind, so gilt

$$F_1' = f, \quad F_2' = f$$

Demnach folgt dann für die Differenz $F_1 - F_2$ die Eigenschaft

$$(F_1 - F_2)' = F_1' - F_2' = f - f = 0$$

Die Ableitung $(F_1 - F_2)(x)$ verschwindet für alle $x \in [a, b]$.

Demnach muss gelten:

$$(F_1 - F_2)(x) = \text{const.}$$

7.5.3 Beweis von c):

Aus a) wissen wir, dass $F_1(y) = \int_a^y f(x) dx$ eine Stammfunktion von f ist. Aus b) folgt, dass jede beliebige Stammfunktion auf f gegeben ist durch

$$F_2(y) = \int_a^y f(x) dx + C$$

Werten wir $F_2(y)$ für $y=a$ und für $y=b$ aus

$$F_2(a) = C, \quad F_2(b) = \int_a^b f(x) dx + C$$

$$\text{dann folgt: } F_2(b) - F_2(a) = \int_a^b f(x) dx$$

7.5.4 Besideirungen:

a) $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ sei Stammfunktion von f :

$$[F(x)]_a^b = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx$$

b) $\int^y f(x) dx$ heißt unbestimmtes Integral

$\int_0^b f(x) dx$ heißt bestimmtes Integral

7.6 Wichtige Stammfunktionen:

Funktion $f(x)$	Stammfunktion $F(x) = \int^x f(y) dy$
x^α	$\frac{1}{\alpha+1} x^{\alpha+1} + C$
e^x	$e^x + C$
$\cos x$	$\sin x + C$
$\sin x$	$-\cos x + C$
$\frac{1}{\cos^2 x}$	$\tan x + C$
$\frac{1}{x}$	$\ln x + C$
$\frac{1}{x^2+1}$	$\arctan x + C$
$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arcsin x + C$

Im folgenden werden nützliche Integrationsmethoden diskutiert.

7.7 Partialbruchzerlegung:

Oft trifft man auf Integrale über den Quotienten von Polynomen. Dann kann man sich mit einer Partialbruchzerlegung weiterhelfen. Der Einfachheit halber erläutern wir diese Methode beispielhaft anhand des unbestimmten Integrals

$$\int^y \frac{7x+1}{x^2-x-2} dx$$

Dies zu zerlegen wir den Quotienten in eine Summe einfacher Brüche

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A}{x-a} + \frac{B}{x-b} + \frac{C}{x-c} + \dots$$

die man auch als Partialbrüche bezeichnet. Bildet man auf der rechten Seite den Nennertrenner, so müssen offenbar die Zahlen a, b, c, \dots mit den Nullstellen des Nennerspolynoms übereinstimmen. In unserem Beispiel gibt es wegen $x^2 - x - 2 = (x - 2)(x + 1)$ die beiden Nullstellen $a = 2$ und $b = -1$:

$$\frac{7x+1}{x^2-x-2} = \frac{A}{x-2} + \frac{B}{x+1}$$

Bringen wir die beiden Partialbrüche auf den Nennertrenner, so folgt

$$7x+1 = A(x+1) + B(x-2) = (A+B)x + A - 2B$$

durch Koeffizientenvergleich folgen die beiden Gleichungen

$$A+B=7$$

$$A-2B=1$$

die die eindeutig Lösung $A=5$ und $B=2$ besitzen. Es folgt daher:

$$\int^y \frac{7x+1}{x^2-x-2} dx = 5 \int^y \frac{1}{x-2} dx + 2 \int^y \frac{1}{x+1} dx$$

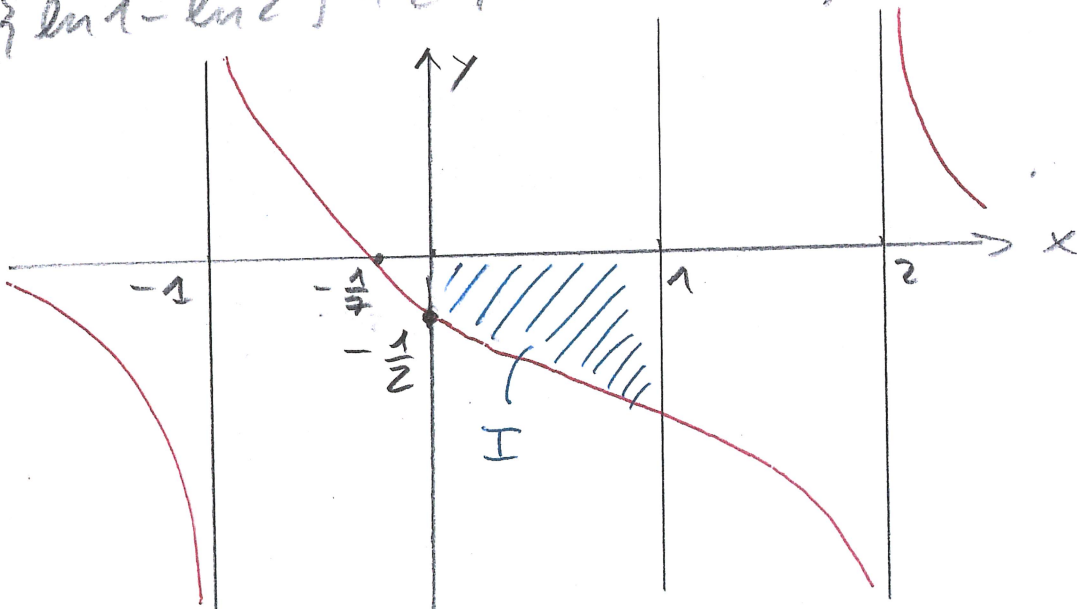
Die einzelnen Partialbrüche lassen sich jeweils einzeln integrieren und führen auf die Stammfunktionen

$$\int^y \frac{7x+1}{x^2-x-2} dx = 5 \ln|y-2| + 2 \ln|y+1| + C$$

Zur Illustration berechnen wir noch konkret das bestimmte Integral

$$\int_0^1 \frac{7x+1}{x^2-x-2} dx = [5 \ln|y-2| + 2 \ln|y+1|]_0^1$$

$$= 5 \{ \ln 1 - \ln 2 \} + 2 \{ \ln 2 - \ln 1 \} = -3 \ln 2 = I$$



7.8 Partielle Integration:

Es seien $u, v: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar. Dann gilt

$$\int_a^b u(x)v'(x) dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b u'(x)v(x) dx$$

Es handelt sich hierbei um die Umkehrung der Produktregel der Differentiation:

$$\int_a^b (u(x)v'(x))' dx = \int_a^b u'(x)v(x) dx + \int_a^b u(x)v''(x) dx$$

7.9 Beispiele:

a) $I = \int_0^\pi x \cos x dx$

$$u(x) = x \quad v'(x) = \cos x$$

$$v'(x) = 1 \quad v(x) = \sin x$$

$$I = [x \sin x]_0^\pi - \int_0^\pi \sin x dx = [x \sin x + \cos x]_0^\pi$$

$$= -1 - 1 = -2$$

b) $I = \int^x y^2 \ln y dy$

$$u(y) = \ln y \quad v'(y) = y^2$$

$$u'(y) = \frac{1}{y} \quad v(y) = \frac{1}{3} y^3$$

$$I = \frac{1}{3} x^3 \ln x - \int^x \frac{1}{3} y^2 dy = \frac{1}{3} x^3 \ln x - \frac{1}{9} x^3 + C$$

7.10 Substitutionsregel:

Es seien $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und $g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar mit $\text{Im}(g) \subseteq D$. Dann gilt

$$\int_a^b f(g(x)) dx = \int_{g(a)}^{g(b)} f(y) g^{-1}'(y) dy$$

Es handelt sich hierbei um die Umkehrung der Kettenregel der Differentiation. Differenzieren wir die rechte Seite nach b , so folgt aufgrund der Kettenregel der Differentiation und Abschnitt 5.7:

$$\left(\int_{g(a)}^{g(b)} f(y) g^{-1}'(y) dy \right)' = f(g(b)) g^{-1}'(g(b)) g'(b) = f(g(b))$$

7.11 Beispiele:

a) $I = \int_0^2 x e^{x^2} dx$

$f(y) = e^y$; $g(x) = x^2$, $g'(x) = 2x$

$$I = \int_0^2 \frac{g'(x)}{2} e^{g(x)} dx = \frac{1}{2} \int_{g(0)}^{g(2)} e^y dy$$
$$= \frac{1}{2} \int_0^4 e^y dy = \frac{1}{2} [e^y]_0^4 = \frac{1}{2} (e^4 - 1)$$

b) $I = \int_0^1 x \sqrt{1-x^2} dx$

$y(x) = 1-x^2$, $y(0) = 1$, $y(1) = 0$, $x(y) = \sqrt{1-y}$

$dy = y'(x) dx = -2x dx = -2\sqrt{1-y} dy$

$$I = \int_1^0 \sqrt{1-y} \sqrt{y} \frac{-1}{2} \frac{1}{\sqrt{1-y}} dy$$
$$= \frac{1}{2} \int_0^1 \sqrt{y} dy = \frac{1}{2} \left[\frac{2}{3} y^{\frac{3}{2}} \right]_0^1 = \frac{1}{3}$$

c) $I(z) = \int^z x \sqrt{1-x^2} dx$

$$= \int_{1-z^2}^1 \sqrt{1-y} \sqrt{y} \frac{-1}{2} \frac{1}{\sqrt{1-y}} dy = -\frac{1}{2} \int_{1-z^2}^1 \sqrt{y} dy$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{2}{3} (1-z^2)^{\frac{3}{2}} + C = -\frac{1}{3} (1-z^2)^{\frac{3}{2}} + C$$